

SR25A-20/1.80

Industrial cobot



Технические характеристики

| | |
|-------------------|---------------|
| Полезная нагрузка | 20 кг |
| Повторяемость | $\pm 0,05$ мм |
| Область действия | 1803 мм |

| | | |
|--|--------------------------------|-----------------------|
| Диапазон движений | J1 | ±180 |
| | J2 | +90°,-165° |
| | J3 | +190°,-200° |
| | | +160°,-85° |
| | J4 | ±180 |
| | J5 | ±180 |
| | J6 | ±360 |
| Максимальная скорость передвижения | J1 | 200°/с |
| | J2 | 200°/с |
| | J3 | 220°/с |
| | J4 | 380°/с |
| | J5 | 420°/с |
| | J6 | 550°/с |
| Допустимый момент | J4 | 52 Н.м |
| | J5 | 52 Н.м |
| | J6 | 32 Н.м |
| Допустимая инерция (GD*2/4) | J4 | 2,4 кг*м ² |
| | J5 | 2,4 кг*м ² |
| | J6 | 1,2 кг*м ² |
| Вес корпуса | 250 кг | |
| Питание | 3 КВА | |
| Защита (запястье) | IP65 | |
| Зарезервированный сигнальный провод (1 ось – 4 оси) | 16 жил, 0,12 мм*2 на проводник | |
| Положение при установке | Пол, потолок | |
| Тип контроллера | SRC E5 | |

Чертежи модели SR25A-20/1.80

